

Fabricant

SEPRO ROBOTIQUE
Rue Bessemer
Zone Acti Est - CS 10084
85003 La Roche-sur-Yon Cedex, FRANCE
Tél. (33) 02.51.45.46.46 Service Après Vente
Tél. (33) 02.51.45.47.77 Direction Commerciale
www.sepro-robotique.com

Distributeur

SEPRO ROBOTIQUE
Rue Bessemer
Zone Acti Est - CS 10084
85003 La Roche-sur-Yon Cedex, FRANCE

SEPRO ROBOTIQUE

ROBOT TYPE : **S5-35**

Numéro de série : **R005235-02**

BASE

- * **Application** : Manipulations de charges
- * **Structure mécanique** : Cartésien (Voir Intercalaire B)
- * **Modèle mécanique** : **S5-35**
 - Masse du robot : 607 kg
 - Charge nominale : 15 kg
 - Dimensions extérieures chariot Y et bras Z rentrés : 3540 x 1950 x 1880 mm
 - Pression pneumatique de fonctionnement : 6 bar \pm 10%
 - Pression pneumatique maximum admissible : 7 bar
 - Consommation en air comprimé nominale : 180 l/mn
 - Consommation en air comprimé Instantanée maxi : 520 l/mn
- * **Modèle de l'électronique de commande** : **Visual2**
 - Masse de l'armoire de commande : 100 kg
 - Dimensions extérieures : 430 x 500 x 1470 mm
 - Tension d'alimentation électrique de service : 3x400V à 3x480V \pm 10% triphasé sans neutre
 - Fréquence de fonctionnement : 50/60 Hz
 - Puissance nominale : 1,5 kVA
 - Puissance maximale consommée : suivant cycle robot
 - Ecran : Tactile 10,4"
 - Mémoire de stockage des programmes internes : 4GB on micro SD card
 - Mémoire système : 512Mo (DDR) + 512Mo (FLASH)
 - Processeur (1 à 2 cartes CPU selon configuration) : iMX537 / Cortex A8 / 800 MHz
 - Interface Entrées / Sorties sur le robot : 1 x Module 16 entrées / 16 sorties
(Entrée directe tout ou rien, 24 VDC 10mA/ Sortie statique tout ou rien, 6 à 35 VDC 500mA)
 - Entrées / Sorties carte interface : 7 Entrées / 8 Sorties
(Entrée directes, 24VDC 10mA / Sortie statique tout out rien, 6 à 30VDC, 500mA)
 - Interface port USB 1 « Master » pour clé USB : Standard USB 2.0
 - Interface port USB 2 « Slave » pour liaison PC : Standard USB 2.0
 - Interface de liaison pour une presse : Raccordement au standard EUROMAP 12
 - Interface de liaison pour ordinateur compatible PC : Ethernet 10/100Mbit/s

ROTATIONS DE POIGNET

- Rotation standard R1 pneumatique : 0 - 90°
- Rotation R2 pneumatique embarquée sur R1 : 0 - 180° ou 0 - 90°
- Arrêt intermédiaire escamotable sur R2 : 0 - 180° et 0 - 90°

EQUIPEMENT PNEUMATIQUE

- Prélèvement côté plateau : fixe et mobile par configuration manuelle
- Circuit de commande :
 - . Vide et pression Numérique : 2
 - . Pression bistable : 1

OPTIONS

*** LOGICIEL**

- Editeur PC	: Editeur de programme pour Windows Configuration mini : Window XP, VISTA 32, Windows 7-32 / 1GB RAM / 512MB Disque Dur. Liaison PC/Robot : Ethernet 10MB/RJ45
- Editeur/Moniteur PC	: Editeur / Moniteur de programme pour Windows Configuration mini : Windows XP, VISTA 32 , Windows 7-32 / 1GB RAM / 512MB Disque Dur. Liaison PC/Robot : Ethernet 10MB/RJ45

*** ARMOIRE**

- 1 x Commande convoyeur	: Commande pour convoyeur 400V triphasé.
- Euromap 12	: Longueur : 10m

*** AUTRES OPTIONS**

- Vacuostat numérique	: Nb de circuits : 8 par module Plage de mesure : 0 à -1 bar Résolution : 0,01 bar Surpression / dépression max : 3 bars Affichage : bar, MPa, %
-----------------------	--