

Fabricant

SEPRO ROBOTIQUE
Rue Bessemer
Zone Acti Est - CS 10084
85003 La Roche-sur-Yon Cedex, FRANCE
Tél. (33) 02.51.45.46.46 Service Après Vente
Tél. (33) 02.51.45.47.77 Direction Commerciale
www.sepro-robotique.com

Distributeur

SEPRO ROBOTIQUE
Rue Bessemer
Zone Acti Est - CS 10084
85003 La Roche-sur-Yon Cedex, FRANCE

SEPRO ROBOTIQUE

ROBOT TYPE : **S5-25**

Numéro de série : **R010243-01**

BASE

- * Application : Manipulations de charges
- * Structure mécanique : Cartésien (Voir Intercalaire B)
- * Modèle mécanique : **S5-25**
 - Masse du robot : 543 kg
 - Charge nominale : 10 kg
 - Dimensions extérieures chariot Y et bras Z rentrés : 3850 x 1605 x 1985 mm
 - Pression pneumatique de fonctionnement : 6 bar \pm 10%
 - Pression pneumatique maximum admissible : 7 bar
 - Consommation en air comprimé nominale : 160 l/mn
 - Consommation en air comprimé Instantanée maxi : 560 l/mn
- * Modèle de l'électronique de commande : **Visual2**
 - Masse de l'armoire de commande : 36 kg
 - Dimensions extérieures : 400 x 360 x 636 mm
 - Tension d'alimentation électrique de service : 3x400V à 3x480V \pm 10% triphasé sans neutre
 - Fréquence de fonctionnement : 50/60 Hz
 - Puissance nominale : 1,5 kVA
 - Puissance maximale consommée : suivant cycle robot
 - Ecran : Tactile 10,4"
 - Mémoire de stockage des programmes internes : 4GB on micro SD card
 - Mémoire système : 512Mo (DDR) + 512Mo (FLASH)
 - Processeur (1 à 2 cartes CPU selon configuration) : iMX537 / Cortex A8 / 800 MHz
 - Interface Entrées / Sorties sur le robot : 1 x Module 16 entrées / 16 sorties
(Entrée directe tout ou rien, 24 VDC 10mA / Sortie statique tout ou rien, 6 à 35 VDC 500mA)
 - Entrées / Sorties carte interface : 7 Entrées / 8 Sorties
(Entrée directes, 24VDC 10mA / Sortie statique tout out rien, 6 à 30VDC, 500mA)
 - Interface port USB 1 « Master » pour clé USB : Standard USB 2.0
 - Interface port USB 2 « Slave » pour liaison PC : Standard USB 2.0
 - Interface de liaison pour une presse : Raccordement au standard EUROMAP 12
 - Interface de liaison pour ordinateur compatible PC : Ethernet 10/100Mbit/s

ENVIRONNEMENT

- Température de stockage / transport	: -25°C à + 55°C
- Température de fonctionnement	: + 5°C à + 40°C
- Humidité relative	: 30 à 95% sans condensation
- Altitude maximum	: 2000 m
- Compatibilités électromagnétiques	
. Fréquence radio en mode commun	: 10 kV
. Décharges électrostatiques	: 8 kV
. Transitoires rapides sur alimentation	: 4 kV
. Transitoires rapides sur entrées/sorties par couplage	: 2 kV
. Impulsions haute énergie symétrique	: 1 kV
. Impulsions haute énergie asymétrique	: 2 kV
. Microcoupures à fréquence 1 Hz	: 10 ms
. Variations lentes de la tension de 1 volt par seconde	: - 15 % à + 10 %
- Niveau de pression acoustique (décibel continu pondéré A)	: 70 dBA
- Degré de protection de l'armoire	: IP22 ; IK07
- Pendant :	
. Degré de protection du pendant	: IP32 ; IK06
. Durée de vie de la dalle tactile	: 1 000 000 manœuvres (doigt), 100 000 manœuvres (stylet de dureté équivalente à un crayon 2h)
. Résistance aux agents chimiques (dalle uniquement)	: Toluène, Acétone, Essence, Huile, Ammoniaque, nettoyant pour vitre.

MOUVEMENT HORIZONTAL DU CHARIOT SUR LA POUTRE X

- Course	: 2500 mm
- Motorisation	: Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée	: 4,00 m/s
- Contrôle des arrêts	: numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage	: 0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLx (*)	: ± 0.5 mm
- Répétabilité de pose rx (*)	: ± 0.1 mm
- Côté de déchargement	: voir plan d'installation (intercalaire B)
- Entretoise entre robot et plateau	: fixe sous poutre

MOUVEMENT HORIZONTAL DE DEMOULAGE Y

- Course	: 700 mm
- Motorisation	: Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée	: 3,00 m/s
- Contrôle des arrêts	: numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage	: 0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLy (*)	: ± 0.5 mm
- Répétabilité de pose ry (*)	: ± 0.1 mm

MOUVEMENT VERTICAL Z

- Course	: 1200 mm
- Motorisation	: Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée	: 4,00 m/s
- Contrôle des arrêts	: numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage	: 0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLz (*)	: ± 0.5 mm
- Répétabilité de pose rz (*)	: ± 0.1 mm

(*) mesures selon la norme ISO 9283, hors variation de température

ROTATIONS DE POIGNET

- Rotation standard R1 pneumatique : 0 - 90°

EQUIPEMENT PNEUMATIQUE

- Prélèvement côté plateau : fixe et mobile par configuration manuelle
- Circuit de commande :
 . Vide et pression Numérique : 2
 . Pression bistable : 2

OPTIONS

*** LOGICIEL**

- Editeur PC	: Editeur de programme pour Windows Configuration mini : Window XP, VISTA 32, Windows 7-32 / 1GB RAM / 512MB Disque Dur. Liaison PC/Robot : Ethernet 10MB/RJ45
--------------	---

*** ARMOIRE**

- Euromap 12	: Longueur : 10m
--------------	------------------

*** AUTRES OPTIONS**

- Vacuostat numérique	: Nb de circuits : 8 par module Plage de mesure : 0 à -1 bar Résolution : 0,01 bar Surpression / dépression max : 3 bars Affichage : bar, MPa, %
-----------------------	--

- Pack Sécurité interverrouillage sur porte d'accès	: Soft
---	--------