Fabricant
SEPRO ROBOTIQUE
Rue Bessemer
Z.I Acti-Est Les Ajoncs BP 84
F85003 La Roche-sur-Yon Cedex
Tél. (33) 02.51.45.46.46 Service Après Vente
Tél. (33) 02.51.45.47.77 Direction Commerciale
www.sepro-robotique.com

Distributeur
SEPRO ROBOTIQUE
Rue Bessemer
Z.I Acti- Est Les Ajoncs
F85003 LA ROCHE SUR YON Cedex
FRANCE

CARACTERISTIQUES DU MATERIEL

ROBOT TYPE : **SR 4030 S3 Visual2**

Numéro de série : **P16040**

CE

BASE

*** Application**	: Manipulations de charges
*** Structure mécanique**	: Cartésien (Voir Intercalaire B)
*** Modèle mécanique**	: **SR 4030 S3**
- Masse du robot	: 605 kg
- Charge nominale	: 6 kg
- Dimensions extérieures chariot Y et bras Z rentrés	: 3785 x 1980 x 1615 mm
- Pression pneumatique de fonctionnement	: 6 bar ± 10%
- Pression pneumatique maximum admissible	: 7 bar
- Consommation en air comprimé nominale	: 140 l/mn
- Consommation en air comprimé Instantanée maxi	: 820 l/mn
*** Modèle de l'électronique de commande**	: **Visual2**
- Masse de l'armoire de commande	: 110 kg
- Dimensions extérieures	: 420 x 510 x 1300 mm
- Tension d'alimentation électrique de service	: 3 x 400 Vac ± 20% triphasé sans neutre
- Fréquence de fonctionnement	: 50/60 Hz
- Puissance nominale	: 3 kVA
- Puissance maximale consommée	: suivant cycle robot
- Ecran	: Tactile 10,4"
- Mémoire de stockage des programmes internes	: 256Mo sur Compact FLASH
- Mémoire système	: 128Mo (DDR) + 1Mo (FLASH)
- Processeur (1 à 2 cartes CPU selon configuration)	: MPC5200 / 400MHz
- Interface Entrées / Sorties sur le robot	: 2 x Module 16 entrées / 16 sorties
(Entrée directe tout ou rien, 24 VDC 10mA/ Sortie statique tout ou rien, 6 à 35 VDC 500mA)	
- Entrées / Sorties carte interface	: 7 Entrées / 8 Sorties
(Entrée directes, 24VDC 10mA / Sortie statique tout out rien, 6 à 30VDC, 500mA)	
- Interface port USB 1 « Master » pour clé USB 1Go fournie	: Standard USB 1.1
- Interface port USB 2 « Slave » pour liaison PC	: Standard USB 1.1
- Interface de liaison pour une presse	: Raccordement au standard EUROMAP 12
- Interface de liaison pour ordinateur compatible PC	: Ethernet 10Mbit/s

ENVIRONNEMENT

- Température de stockage / transport : -25°C à + 55°C
- Température de fonctionnement : + 5°C à + 40°C
- Humidité relative : 30 à 95% sans condensation
- Altitude maximum : 2000 m
- Compatibilités électromagnétiques
  - . Fréquence radio en mode commun : 10 kV
  - . Décharges électrostatiques : 8 kV
  - . Transitoires rapides sur alimentation : 4 kV
  - . Transitoires rapides sur entrées/sorties par couplage : 2 kV
  - . Impulsions haute énergie symétrique : 1 kV
  - . Impulsions haute énergie asymétrique : 2 kV
  - . Microcoupures à fréquence 1 Hz : 10 ms
  - . Variations lentes de la tension de 1 volt par seconde : - 15 % à + 10 %
- Niveau de pression acoustique (décibel continu pondéré A) : 70 dBA
- Degré de protection de l'armoire : IP22 ; IK07
- Pendant :
  - . Degré de protection du pendant : IP32 ; IK06
  - . Durée de vie de la dalle tactile : 1 000 000 manœuvres (doigt), 100 000 manœuvres (stylet de dureté équivalente à un crayon 2h)
  - . Résistance aux agents chimiques (dalle uniquement) : Toluène, Acétone, Essence, Huile, Ammoniaque, nettoyant pour vitre.

MOUVEMENT HORIZONTAL DU CHARIOT SUR LA POUTRE X

- Course : 2500 mm
- Motorisation : Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée : 3,60 m/s
- Contrôle des arrêts : numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage : 0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLx : ± 0.5 mm
- Répétabilité de pose rx : ± 0.1 mm
- Côté de déchargement : voir plan d'installation (intercalaire B)
- Entretoise entre robot et plateau : fixe sous poutre

MOUVEMENT HORIZONTAL DE DEMOULAGE Y

- Course : 684 mm
- Motorisation : Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée : 3,20 m/s
- Contrôle des arrêts : numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage : 0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLy : ± 0.5 mm
- Répétabilité de pose ry : ± 0.1 mm

MOUVEMENT VERTICAL Z

- Course : 1750 mm
- Motorisation : Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée : 4,00 m/s
- Contrôle des arrêts : numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage : 0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLz : ± 0.5 mm
- Répétabilité de pose rz : ± 0.1 mm

MOUVEMENT HORIZONTAL DE DEMOULAGE Y2

- Course	:	300 mm
- Motorisation	:	Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée	:	1,00 m/s
- Contrôle des arrêts	:	numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage	:	0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLy	:	± 0.5 mm
- Répétabilité de pose ry	:	± 0.1 mm

MOUVEMENT VERTICAL Z2

- Course	:	1400 mm
- Motorisation	:	Asservissement brushless
- Vitesse linéaire instantanée	:	1,00 m/s
- Contrôle des arrêts	:	numérique linéaire PTP
- Résolution d'affichage	:	0.1 mm
- Exactitude de positionnement DLz	:	± 0.5 mm
- Répétabilité de pose rz	:	± 0.1 mm

ROTATIONS DE POIGNET

- Rotation standard R1 pneumatique	:	0 - 90°
- Rotation R2 pneumatique embarquée sur R1	:	0 - 180° ou 0 - 90°
- Arrêt intermédiaire escamotable sur R2	:	0 - 180° et 0 - 90°

EQUIPEMENT PNEUMATIQUE

- Prélèvement côté plateau	:	fixe et mobile par configuration manuelle
- Circuit de commande :		
. Vide et pression Analogique	:	4
. Pression bistable	:	2

EQUIPEMENT PNEUMATIQUE 2

. Prélèvement côté plateau	:	fixe et mobile par configuration manuelle
. Circuit de commande :		

OPTIONS

*** ARMOIRE**

- Euromap 12	:	Longueur : 10m